# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

06-261372

(43)Date of publication of application: 16.09.1994

(51)Int.CI.

H04Q 9/00 H04Q 9/00 G11B 15/02 HO4N 5/00 // G11B 31/00

(21)Application number: 05-045330

(22)Date of filing:

05.03.1993

(71)Applicant:

PIONEER ELECTRON CORP

(72)Inventor:

YAMAGUCHI SHIGERU

KIKUCHI AKIRA

NAKAMARU NOBORU SHIMADA HIROSHI NISHIKURA HIDEAKI ANDORIYUU GIRUFUUREI

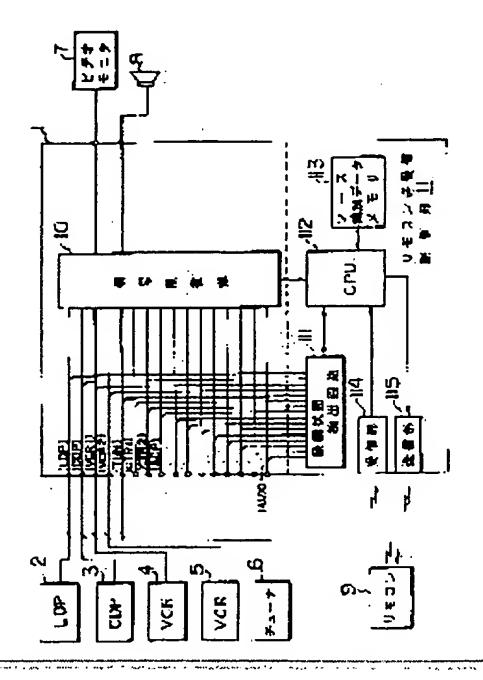
OSAWA KOJI

### (54) BI-DIRECTIONAL REMOTE CONTROL SYSTEM

(57) Abstract:

PURPOSE: To execute remote control corresponding to controlled units without work for increasing the number of operation keys on a remote controller even when controlled units are extended or for storing a command signal which is to be transmitted to the extended units.

CONSTITUTION: A bi-directional remote control system which transmits/receives an information signal between the controlled units 2, 3, 4 5 and 6 and the remote controller 9 for operating them is provided with an identification signal generation means generating an identification signal showing the types of the controlled units 2-6, and a transmission means transmitting the identification signal generated in response to an identification signal transfer command. The remote controller 9 gives the identification signal transfer command, receives the identification signal, displays an operation command corresponding to the received identification signal and transmits an operation signal for operating the controlled units 2-6 in accordance with the displayed operation command.



**LEGAL STATUS** 

[Date of request for examination]

16.02.2000

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

3193176

[Date of registration]

25.05.2001

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection

[Date of extinction of right]

## (19)日本国特許庁(JP)

# (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

# 特開平6-261372

(43)公開日 平成6年(1994)9月16日

田 0 4 Q 9/00 3 0 1 E 7170-5K 3 3 1 B 7170-5K 3 4 1 B 7170-5K	(51)Int.Cl. <sup>5</sup>	識別記号	庁内整理番号	ΓI	技術表示箇所
3 4 1 B 7170-5K 3 4 6 Z 8022-5D H 0 4 N 5/00 A 9070-5C 審査請求 未請求 請求項の数 2 OL (全 14 頁) 最終頁に続く  (21)出願番号 特顯平5-45330 (71)出願人 000005016 バイオニア株式会社 東京都目黒区目黒 1 丁目 4番 1 号 (72)発明者 山口 滋 東京都大田区大森西 4 丁目15番 5 号バイオニア株式会社大森工場内 (72)発明者 菊池 章 東京都大田区大森西 4 丁目15番 5 号バイオニア株式会社大森工場内 (72)発明者 東京都大田区大森西 4 丁目15番 5 号バイオニア株式会社大森工場内 (72)発明者 中丸 昇 東京都大田区大森西 4 丁目15番 5 号バイオニア株式会社大森工場内 (74)代理人 弁理士 藤村 元彦	H 0 4 Q 9/00	301 E	7170-5K		
日 1 1 B 15/02		331 B	7170-5K		
H 0 4 N 5/00       A 9070-5C         審査請求 未請求 請求項の数 2 OL (全 14 頁) 最終頁に続く         (21)出願番号       特願平5-45330       (71)出願人 000005016         パイオニア株式会社 東京都目黒区目黒 1 丁目 4番 1号       中立 磁 東京都大田区大森西 4 丁目15番 5 号パイオニア株式会社大森工場内         (72)発明者 菊池 章 東京都大田区大森西 4 丁目15番 5 号パイオニア株式会社大森工場内       中丸 昇東京都大田区大森西 4 丁目15番 5 号パイオニア株式会社大森工場内         (72)発明者 中丸 昇東京都大田区大森西 4 丁目15番 5 号パイオニア株式会社大森工場内       中丸 昇東京都大田区大森西 4 丁目15番 5 号パイオニア株式会社大森工場内         (74)代理人 弁理士 藤村 元彦		341 B	7170-5K		
審査請求 未請求 請求項の数 2 OL (全 14 頁) 最終頁に続く (21)出願番号 特願平5-45330 (71)出願人 000005016	G 1 1 B 15/02	346 Z	8022-5D		
(21)出願番号 特顧平5-45330 (71)出願人 000005016 パイオニア株式会社 東京都目黒区目黒 1 丁目 4 番 1 号 (72)発明者 山口 滋 東京都大田区大森西 4 丁目15番 5 号パイオニア株式会社大森工場内 (72)発明者 南池 章 東京都大田区大森西 4 丁目15番 5 号パイオニア株式会社大森工場内 中丸 昇東京都大田区大森西 4 丁目15番 5 号パイオニア株式会社大森工場内 (74)代理人 弁理士 藤村 元彦	H 0 4 N 5/00	Α	9070-5C		
(22)出顧日 平成5年(1993) 3月5日 東京都目黒区目黒1丁目4番1号 (72)発明者 山口 滋東京都大田区大森西4丁目15番5号バイオニア株式会社大森工場内 (72)発明者 菊池 章東京都大田区大森西4丁目15番5号バイオニア株式会社大森工場内 (72)発明者 中丸 昇東京都大田区大森西4丁目15番5号バイオニア株式会社大森工場内 (74)代理人 弁理士 藤村 元彦			審查請求	未請求 請求項	類の数 2 OL (全 14 頁) 最終頁に続く
(22)出願日 平成 5年(1993) 3月 5日 東京都目黒区目黒 1 丁目 4番 1号 (72)発明者 山口 滋東京都大田区大森西 4 丁目15番 5 号パイオニア株式会社大森工場内 (72)発明者 菊池 章東京都大田区大森西 4 丁目15番 5 号パイオニア株式会社大森工場内 (72)発明者 中丸 昇東京都大田区大森西 4 丁目15番 5 号パイオニア株式会社大森工場内 (72)発明者 中丸 昇東京都大田区大森西 4 丁目15番 5 号パイオニア株式会社大森工場内 (74)代理人 弁理士 藤村 元彦	(21)出願番号	特顧平5-45330		(71)出願人	000005016
(72)発明者 山口 滋 東京都大田区大森西 4 丁目15番 5 号パイオ ニア株式会社大森工場内 (72)発明者 菊池 章 東京都大田区大森西 4 丁目15番 5 号パイオ ニア株式会社大森工場内 (72)発明者 中丸 昇 東京都大田区大森西 4 丁目15番 5 号パイオ ニア株式会社大森工場内 (74)代理人 弁理士 藤村 元彦					パイオニア株式会社
(72)発明者 山口 滋 東京都大田区大森西 4 丁目15番 5 号パイオ ニア株式会社大森工場内 (72)発明者 菊池 章 東京都大田区大森西 4 丁目15番 5 号パイオ ニア株式会社大森工場内 (72)発明者 中丸 昇 東京都大田区大森西 4 丁目15番 5 号パイオ ニア株式会社大森工場内 (74)代理人 弁理士 藤村 元彦	(22)出願日	平成5年(1993)3)	月5日		東京都目黒区目黒1丁目4番1号
ニア株式会社大森工場内(72)発明者 菊池 章東京都大田区大森西 4 丁目15番 5 号パイオニア株式会社大森工場内(72)発明者 中丸 昇東京都大田区大森西 4 丁目15番 5 号パイオニア株式会社大森工場内(74)代理人 弁理士 藤村 元彦				(72)発明者	山口 滋
(72)発明者 菊池 章 東京都大田区大森西4丁目15番5号パイオ ニア株式会社大森工場内 (72)発明者 中丸 昇 東京都大田区大森西4丁目15番5号パイオ ニア株式会社大森工場内 (74)代理人 弁理士 藤村 元彦					東京都大田区大森西 4 丁目15番 5 号パイオ
東京都大田区大森西 4 丁目15番 5 号パイオ ニア株式会社大森工場内 (72)発明者 中丸 昇 東京都大田区大森西 4 丁目15番 5 号パイオ ニア株式会社大森工場内 (74)代理人 弁理士 藤村 元彦					ニア株式会社大森工場内
ニア株式会社大森工場内 (72)発明者 中丸 昇 東京都大田区大森西 4 丁目15番 5 号バイオ ニア株式会社大森工場内 (74)代理人 弁理士 藤村 元彦				(72)発明者	菊池 章
(72)発明者 中丸 昇 東京都大田区大森西4丁目15番5号バイオ ニア株式会社大森工場内 (74)代理人 弁理士 藤村 元彦					東京都大田区大森西 4 丁目15番 5 号パイオ
東京都大田区大森西 4 丁目15番 5 号バイオ ニア株式会社大森工場内 (74)代理人 弁理士 藤村 元彦					ニア株式会社大森工場内
ニア株式会社大森工場内 (74)代理人 弁理士 藤村 元彦				(72)発明者	中丸 昇
(74)代理人 弁理士 藤村 元彦					東京都大田区大森西 4 丁目15番 5 号パイオ
					ニア株式会社大森工場内
最終頁に続く				(74)代理人	弁理士 藤村 元彦
					最終頁に続く

(54)【発明の名称】 双方向リモートコントロールシステム

## (57)【要約】

【目的】 被制御機器が増設されても、リモコン上の操作釦の数を増やしたり、当該増設機器へ送信すべき指令信号を記憶させるという作業を伴うことなく、被制御機器に対応した遠隔制御を行う。

【構成】 被制御機器2,3,4,5,6とこれを操作するためのリモートコントローラ9との間で相互に情報信号の送受信を行う双方向リモートコントロールシステムであって、被制御機器の種類を示す識別信号を生成する識別信号生成手段と、識別信号転送指令に応答して生成された識別信号を送信する送信手段とを有し、リモートコントローラは、識別信号転送指令を発して識別信号を受信し受信した識別信号に応じた操作コマンドを表示するとともに表示した操作コマンドに対応して被制御機器を操作するための操作信号を送信する。

コマルで試別措施は芝に並っているい

#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 被制御機器とこれを操作するためのリモ ートコントローラとの間で相互に情報信号の送受信を行 う双方向リモートコントロールシステムであって、 前記被制御機器の種類を示す識別信号を生成する識別信 号生成手段と、識別信号転送指令に応答して前記識別信 号を送信する送信手段とを有し、前記リモートコントロ ーラは、前記識別信号転送指令を発して前記識別信号を 受信し受信した識別信号に応じた操作コマンドを表示す るとともに表示した操作コマンドに対応して前記被制御 機器を操作するための操作信号を送信することを特徴と

前記送信手段は、電源投入指令に応答し 【請求項2】 て前記識別信号を送信し、前記リモートコントローラ は、前記電源投入指令を発して前記識別信号を受信する **ととを特徴とする請求項1記載の双方向リモートコント** ロールシステム。

する双方向リモートコントロールシステム。

#### 【発明の詳細な説明】

[0001]

ルシステムに関し、特に映像機器や音響機器等の被制御 機器とこれらを操作するためのリモートコントローラと の間で相互に情報信号の送受信を行うことのできる双方 向リモートコントロールシステムに関する。

#### [0002]

【従来の技術】従来、被制御機器毎に用意されたリモー トコントローラ(以下、リモコンと略称する)によって 個別に遠隔操作されていたり、また、予め各被制御機器 へ送信すべき操作信号を記憶させておいた単一のリモコ ンによって統括的に遠隔操作されていたりしていた。

[0003]前者の如きシステムにおいては、被制御機 器が増設されると、その増設された機器に対応するリモ コンを新たに用意しなければならないし、また被制御機 器の数が多いと多数のリモコンを扱うこととなるので実 際の操作上不便である。との点、後者の如きシステムの 方が有利である。しかしながら、後者の如きシステムに おいては、被制御機器が増設されると、その増設された 機器に対応するリモコン上の操作釦の数を増やしたり、 当該増設機器へ送信すべき操作信号を記憶させるという 負担をかけることとなる。

### [0004]

【発明が解決しようとする課題】本発明は、上述した点 に鑑みてなされたものであり、その目的とするところ は、被制御機器が増設されても、リモコン上の操作釦の 数を増やしたり、当該増設機器へ送信すべき指令信号を 記憶させるという作業を伴うととなく、被制御機器に対 応した遠隔制御をなし得る双方向リモートコントロール システムを提供することにある。

## [0005]

【課題を解決するための手段】本発明による双方向リモ ートコントロールシステムは、被制御機器とこれを操作 するためのリモートコントローラとの間で相互に情報信 号の送受信を行う双方向リモートコントロールシステム であって、前記被制御機器の種類を示す識別信号を生成 する識別信号生成手段と、識別信号転送指令に応答して 前記識別信号を送信する送信手段とを有し、前記リモー トコントローラは、前記識別信号転送指令を発して前記 識別信号を受信し受信した識別信号に応じた操作コマン ドを表示するとともに表示した操作コマンドに対応して 前記被制御機器を操作するための操作信号を送信すると とを特徴としている。

#### [0006]

【作用】本発明による双方向リモートコントロールシス テムは、被制御機器の種類を示す識別信号を生成し、識 別信号転送指令に応答して生成された識別信号を送信 し、リモートコントローラが、その識別信号転送指令を 発して識別信号を受信し受信した識別信号に応じた操作 コマンドを表示するとともに表示した操作コマンドに対 【産業上の利用分野】この発明は、リモートコントロー 20 応して被制御機器を操作するための操作信号を送信す る。

#### [0007]

【実施例】以下、本発明の実施例を図面を参照して詳細 に説明する。図1は本発明による一実施例の双方向リモ ートコントロールシステムの構成を示すブロック図であ る。図において、マスターアンプ1は、本システム全体 の動作制御を司るシステムコントローラを担っており、 例えばレーザディスクプレーヤ(LDP)2, コンパク トディスクプレーヤ(CDP)3,再生機能を有する第 30 1のビデオカセットレコーダ(VCR)4,再生機能を 有する第2のビデオカセットレコーダ(VCR)5及び チューナ6と、それぞれ入力ソース信号ライン、入力及 び出力制御信号ライン及び電源供給ラインを介して接続 される。マスターアンプ1には、これらソース機器それ それに専用の接続端子群が設けられており、LDPには 端子群(LDP)が、CDPには端子群(CDP)が、 VCRには2つの端子群(VCR1), (VCR2) が、チューナには端子群(TUN)が設けられている 他、カセットテープレコーダ用の接続端子として2つの 作業が伴い、かかるリモコンを扱う上でユーザに多大な 40 端子群(CTR1), (CTR2)が、アナログディス クプレーヤ用の接続端子として端子群(ADP)が設け られる。

> 【0008】マスターアンプ1においてこれら端子群に 接続される各種信号ライン及び電源供給ラインは、信号 制御部10に導かれる。信号制御部10は、入出力イン ターフェース回路を始め、複数の入力ソース信号のうち いずれかを選択するセレクタや、入力制御信号及び後述 するリモコン送受信制御部11からの指令信号に応じた 出力制御信号の発生及び当該セレクタの切換制御等をな 50 すCPU、選択されたソース信号を増幅する増幅器等か

らなる。かかる信号制御部10により得られる出力ソース信号は、それぞれ専用の接続端子に供給される。マスターアンプ1はまた、それぞれ当該接続端子及び出力ソース信号ラインを介して例えばビデオモニタ7及びスピーカ8と接続される。

【0009】さらにマスターアンプ1においては、ソー ス機器と接続されない端子を含むソース機器用の接続端 子群のうち、対応するソース機器毎に所定の信号ライン または電源供給ラインが、リモコン送受信制御部11に おける接続状態検出回路111に導かれる。接続状態検 10 出回路111は、導かれるラインの各々についてソース 機器との接続状態すなわち当該ラインに対応するソース 機器が接続されているか否かを検出し、その検出結果に 応じた検出信号をそれぞれCPU112に供給する。C PU112は、供給された各検出信号に応じたソース識 別データを生成してこれをソース識別データメモリ11 3 に格納する。 ことでのソース識別データは、マスター アンプ1に接続されているのが、かかるソース機器用の 各接続端子群のうちどれに対応するソース機器である か、という情報を担う。リモコン送受信制御部11にお 20 いてはまた、リモコン9からのシステム操作信号を受信 してこれをCPU112に供給する受信部114と、C PU112から発せられるリモコン制御信号をリモコン 9へ送信するための送信部 1 1 5 とを有する。CPU 1 12は、受信部114から供給されるシステム操作信号 に応じて信号制御部10に指令信号を供給するととも に、信号制御部10からの制御信号及びソース識別デー タメモリ113の読み出しデータに基づいたリモコン制 御信号を送信部115に供給する。

【0010】図2は、上記リモコン9の具体的構成を示 30 すブロック図である。図2において、リモコン9におい ては、マスターアンプ1からのリモコン制御信号を受信 してとれをマイクロコンピュータからなる制御部91化 供給する受信部92と、制御部91から発せられるシス テム操作信号をマスターアンプ1へ送信する送信部93 とを有する。制御部91は、プログラムデータを格納す るプログラムメモリ94、マスターアンプ1に接続可能 な全てのソース機器に対応するコマンドデータを格納す るコマンドメモリ95A、マスターアンプ1に接続され たソース機器を表示する際等に用いるソース機器表示用 40 メモリ95B、及びマスターアンプ1に接続されたソー ス機器のうちユーザが操作せんとして選択したソース機 器に対応するコマンドを表示するためのコマンド表示用 メモリ95Cを擁し、これらメモリの読み出し及び書き 込み制御を行うとともに、プログラムデータに基づいた 信号の処理及び制御を行う。

【0011】さらにリモコン9は、表示部96を有しており、この表示部96の表示面上に設けられたタッチセンサ97とそのセンサ出力信号から操作された状態を検知するキー操作検知回路98とを有している。表示部9

6は、制御部91から供給される表示制御信号に基づいた表示をなすとともに、キー操作検知回路98は、検知したその操作状態に応じたキー操作信号を制御部91に供給する。キー操作検知回路98はまた、タッチセンサ97の出力信号に応じたキー操作信号の他に、当該リモコン9の操作パネルに独立して設けられた電源制御キースイッチ99aや同じく独立して設けられたソース機器プリセットキー99b等の出力信号に応じたキー操作信号をそれぞれ制御部91に供給する。

【0012】次に、このシステムの動作を説明する。図3及び図4は、リモコン9において制御部91がプログラムデータに基づいて実行する処理の手順を示すフローチャートである。図3及び図4において、キー操作検知回路98の出力キー操作信号に基づきシステムの電源をオンとするための電源制御キー99aが押圧されたことを判別すると、制御部91は、ステップS1による繰り返しフローから脱してステップS2に移行する。ステップS2において、制御部91は、電源投入コマンドを示すシステム操作信号を送信部93に供給すると、ステップS3に移行してソース識別データの受信を待つ。

【0013】とれにより送信部93は、供給されたシス テム操作信号をマスターアンプ1 に送信する。マスター アンプ1がこのシステム操作信号を受信部114で受け 取ると、当該操作信号は受信部114からCPU112 に伝送される。これに応答してCPU112は、<u>マス</u>タ ーアンプ1の主電源をオンとするとともに、信号制御部 10を介して、接続されたソース機器2ないし6をオン とする。そしてCPU112は、接続状態検出回路11 1をして接続されているソース機器の種類を検出せしめ るとともに、その検出結果に応じたソース識別データを ソース識別データメモリ113に格納する。ソース識別 データは、例えば図5の如くソース機器に対応したコー ドデータが当てられ、この場合コード「1」ないし 「5」がメモリ113に格納される。また同時にこのソ ース識別データと所定データが送信部115に転送さ れ、送信部115はソース識別データを含んだ図6の如 きフォーマットのリモコン制御信号を発する。図6亿お いて、送信開始を意味するリーダーコードLC、制御コ ードCC、データコードDC及び送信終了を意味するス トップコードSCによって1つのリモコン制御信号が構 成される。との場合、制御コードCCは、当該リモコン 制御信号がソース識別データを送出するための信号であ ることを意味し、また、データコードDCは、コード 「1」ないし「5」のソース識別データを示す。このよ うな形態のリモコン制御信号がリモコン9の受信部92 において受信されると、当該制御信号は受信部92から 制御部91に伝送される。これに応答して制御部91 は、伝送されたリモコン制御信号中のコード「1」ない し「5」のソース識別データを抽出し、ステップS4亿 50 移行する。

【0014】ステップS4において、制御部91は、抽出した各ソース識別データが、すなわちコード「1」ないし「5」がそれぞれコマンドメモリ95Aに記憶されていることを確認する。コマンドメモリ95Aは、例えば図7の如きメモリマップを有するものであり、ソース識別データたるコードとともに、図8に示す如き表示部96において格子状に配される複数のタッチセンサ97の各部A11ないしA55の表面上(あるいは表面下)に表示すべき情報データをアドレス毎に記憶している。かかる表示情報データは、ソース機器の操作コマンド名や当10該コマンドを表すマーク等を示す。

[0015]かかるコマンドメモリ95Aにおける確認 の後、制御部91は、ステップS5に移行して、抽出し たソース識別データコードのうち記憶されていないコー ドが存在するか否かを判別する。ステップS5におい て、記憶されていないコードが存在することを判別した ときは、制御部91は、ステップS6 に移行してこの旨 を告知するためのエラー表示をなすべく表示部96に表 示制御信号を供給し、ステップS7 に移行する。ステッ プS5において、抽出した全てのコードがコマンドメモ 20 リ95Aに記憶されているととを判別したときは、制御 部91は、直ちにステップS7に移行する。ステップS 7において、制御部91は、記憶済みが確認されたコー ドのソース識別データのみをソース機器表示用メモリ9 5 B に記憶し、ステップS 8 に移行する。ステップS 8 において、制御部91は、ソース機器表示用メモリ95 Bから記憶済みが確認されたコードを読み出し、読み出 したコードに対応するソース機器がそれぞれマスターア ンプ1に接続されていることを表示する。このときリモ コン9の操作パネルにおいては、例えば図9の如き表示 30 がなされ、ユーザはこれを見て接続されているソース機 器を知り、また操作すべきソース機器を確認することが できるのである。ステップS8の後はステップS9化移 行する。

【0016】ステップS9において、制御部91は、ユ ーザから操作すべきソース機器を選択するための操作指 令がなされたことを検知するために、キー操作検知回路 98よりかかるキー操作信号が発せられたか否かを判別 する。例えば、図9の如き操作パネルにおいて、ユーザ がCDプレーヤを操作したい場合にその名称が表示され 40 ているエリアA 21またはA 22 (図8参照)を押圧するこ とによりCDプレーヤが操作されるべきソース機器とし て選択されたことを意味するキー操作信号が発せられる のである。ステップS9において、かかるキー操作信号 が発せられたことを判別すると、制御部91は、ステッ プS10に移行して、選択されたソース機器の操作コマ ンドをコマンド表示用メモリ95Cに記憶する。上記例 に従えば、CDプレーヤが選択された場合、CDプレー ヤに対応するコード「2」とともに記憶されている表示 情報データA211, A212, ……, A225 (図7参照)を

コマンドメモリ95 Aから読み出してコマンド表示用メモリ95 Cに記憶する。そしてステップS 1 1 に移行してその表示情報データ A 211、A 212、……、A 225 に基づく表示を行う。このときリモコン9の操作パネルにおいては、例えば図1 0 の如き表示がなされ、ユーザはこれを見てC Dプレーヤの操作コマンドを知り、またこれらコマンドを指令することができるのである。ステップS 1 2 に移行する。

【0017】ステップS12において、制御部91は、 ユーザからコマンドを選択するための操作指令がなされ たことを検知するために、キー操作検知回路98よりか かるキー操作信号が発せられたか否かを判別する。例え は、ソース機器としてCDプレーヤが選択された場合の 図10の如き操作パネルにおいて、ユーザがCDプレー ヤをプレイモードにしたい場合にそのコマンド名が表示 されているエリアA33 (図8参照) を押圧することによ りCDブレーヤに対しブレイモードを開始すべきことを 意味するキー操作信号が発せられるのである。ステップ S12において、かかるコマンド選択のためのキー操作 信号が発せられたことを判別すると、制御部91は、ス テップS13に移行して、選択されたコマンドを送信部 93をしてマスターアンプ1へ送信せしめる。マスター アンプ1においてこのコマンドを受信部114で受信す ると、CPU112に転送される。そしてCPU112 はこれに応答して信号制御部10を介してCDP3にプ レイモードを開始すべき制御信号を送出し、よってCD P3がプレイモードを開始することとなるのである。 【0018】ステップS12において、かかるコマンド 選択のためのキー操作信号が発せられない場合はステッ プS14 に移行し、他のソース機器を選択するためのキ **-操作信号が発せられたか否かを判別する。図100如** き操作パネルにおいて、他のソース機器が選択されると とが表示されているエリアA55(図8参照)をユーザが 押圧することにより他のソース機器を選択すべきことを 意味するキー操作信号が発せられるのである。ステップ S14において、かかるソース機器選択のためのキー操 作信号が発せられたことを判別すると、制御部91は、 先のステップS8に移行して、ソース機器表示用メモリ 95Bから読み出したコードに対応するソース機器を再

【0019】本実施例においては、システムに電源が投入されるとマスターアンプ1より当該マスターアンプに接続されているソース機器の情報を示すソース識別データがリモコン9に送られ、この情報に基づいてリモコン操作パネルにおけるソース機器及びコマンドの表示を行うので、マスターアンプ1に接続するソース機器を増や50 しても、これに対応して自動的にリモコンの操作環境を

び図9の如く表示する。ステップS14において、かか

るソース機器選択のためのキー操作信号が発せられない

ことを判別すると、制御部91は、ステップS12に移

行する。

変えることができる。従って接続するソース機器を変え る度にユーザに負担をかけることはない。

【0020】なお、上記実施例においてはソース識別データの送信を、電源投入の直後に行うようにしているが、こればかりでなく、図2に示した如く、ソース機器プリセットキー99bの押圧に応答して行うようにすれば、電源投入後に接続するソース機器を変えた場合にも対処することができる。また、上記実施例においては、ソース機器表示用メモリ95B及びコマンド表示用メモリ95Cを用いてリモコン上の表示制御を行うようにしているが、コマンドメモリ95Aのみを駆使して表示制御することも可能である。

【0021】また、上記実施例においては、同一メーカ のソース機器及びマスターアンプであることを前提とし ており、ソース識別データは単にソース機器の接続状態 によるソース機器の区別を担うことのみで足りたが、異 なるメニカのソース機器にも対応するシステムにおいて は、メーカ区別をも担う必要がある。この場合、図11 の如きマスターアンプ1Aにおいてさらにかかるメーカ 区別用の設定スイッチ回路を設けることで実現すること 20 ができる。すなわち、図11において、かかる設定スイ ッチ回路116をソース機器接続用端子群に対応して用 意されるロータリ型のディップスイッチによって構成す る。そして各ディップスイッチの目盛りAないしIにそ れぞれメーカAないしIを割り当て、各スイッチ出力信 号をCPU112に供給するようにするのである。CP **U112においてはこのスイッチ出力信号と、接続状態** 検出回路 1 1 1 によって得られるマスターアンプ 1 A に 接続されるソース機器の情報とにより、例えば図12に 示される如き対応関係を得るとととなる。つまり図12 において示される○印が指示する情報はマスターアンプ 1 A に接続されるソース機器及びそのメーカ種別をも担 うものであり、CPU112はこの情報を得ると、ソー ス機器識別データとして、コード「1A」,「2B」, 「3D」……の如く生成しこれをソース識別データメモ リ113に格納する。かくしてこのように生成されたソ ース識別データに基づいてリモコン9における上述の如 き操作環境の制御がなされる。これによりソース機器の 種類だけでなくメーカにも対応した制御をなすことがで きる。なお、このようにソース識別データがメーカ区別 40 をもなす場合、リモコン9のコマンドメモリ95Aにお いてもメーカ別にコマンドデータが記憶されている必要 がある。

【0022】また、接続状態検出回路111を用いずに く動設定スイッチ回路のみでソース識別データを生成するようにしても良い。この場合はソース機器の接続情報の決定までも設定スイッチ回路が担うこととなる。一方、これら接続状態検出回路や設定スイッチ回路によらず、次のように接続されるソース機器とマスターアンプとで双方向通信可能な構成によりソース識別データを生成して 50 る。

も良い。

【0023】図13は、その一例を示す概略ブロック図 であり、マスターアンプ1Bに接続するソース機器は、 CPU2A1とこれにより読み出し制御されるメモリ2 A2とを有するLDP2Aの如く構成される。かかる構 成において、メモリ2A2に予めメーカ名とソース機器 の種類を示すデータを格納しておき、このデータの授受 を、LDP2AのCPU2A1とマスターアンプ1Bの CPU112との間で行う。すなわち、リモコン9から の電源投入指令もしくはソース機器プリセット指令に応 答してCPU112が信号制御部10を介してLDP2 Aに当該データの転送指令を行い、LDP2Aがこの指 令を受けるとメモリ2A2からそのデータを読み出して 信号制御部10を介してCPU112に転送するのであ る。これと同様の動作を接続された他のソース機器3 A. 4A. 5A. 6Aに対しても行い、各ソース機器に 対応する全ての当該データによりソース識別データが生 成されるのである。

【0024】次に、上述した如きシステムの、いわゆる マルチルームシステムへの適用例を説明する。図14 は、マルチルームリモコンシステムの概略ブロック図で あり、図1と同等な部分には同一の符号が付されてい る。図14において、メインルームにはソース機器2, 3. 4, 5, 6が設置され、これらソース機器がマスタ ーアンプ1 Cにより統括して信号制御される。マスター アンプ1 Cの信号制御部10によって振り分けられる各 ソース機器からのソース信号は、メインルーム内に設置 されるビデオモニタ7及びスピーカ8に供給され、さら に1のサブルーム内に設置されたビデオモニタ7A及び スピーカ8Aにも供給される。他のサブルーム内におい ても同様にビデオモニタ及びスピーカに供給される。マ スターアンプ1Cは、丁度図1のマスターアンプ1から リモコン受信部 1 1 4 及び送信部 1 1 5 と C P U 1 1 2 との信号ラインをそれぞれ外部端子に導出した構成とな っている。これら外部端子は、サブルーム内に設置され たリモコン送受信装置117における受信部114 及 び送信部115~に信号ラインを介して接続される。こ れら送受信部は先の送受信部114及び115と同等の 機能を有するものである。さらに他のサブルームにおい ても、同じ信号ラインを介してかかるリモコン送受信装 置117と同等の装置に同様に接続される。

【0025】このような構成のシステムにおいて、図示の如くサブルーム内にリモコン9をして先の実施例の如く動作させることにより、メインルームから離れたところにおいても、現在どのようなソース機器を動作し得るかを知ることができて好ましい。なお、上記実施例においては、被制御装置がオーディオ及びビジュアル装置であるシステムにつき説明したが、被制御装置はこの他にも種々の形態の装置であっても本発明は適用可能であって

[0026]

【発明の効果】以上詳述したように、本発明の双方向リモートコントロールシステムによれば、被制御機器の種類を示す識別信号を生成し、識別信号転送指令に応答して生成された識別信号を送信し、リモートコントローラが、その識別信号転送指令を発して識別信号を受信し受信した識別信号に応じた操作コマンドを表示するとともに表示した操作コマンドに対応して被制御機器を操作するための操作信号を送信するので、被制御機器が増設されても、リモコン上の操作釦の数を増やしたり、当該増れても、リモコン上の操作釦の数を増やしたり、当該増、設機器へ送信すべき指令信号を記憶させるという作業を伴うことなく、被制御機器に対応した遠隔制御をすることができる。

9

## 【図面の簡単な説明】

[図1]本発明による一実施例の双方向リモートコントロールシステムの構成を示すブロック図。

[図2]図1のシステムにおけるリモコンの具体的構成を示すブロック図。

【図3】図1のシステムにおけるリモコンの制御部がプログラムデータに基づいて実行する処理の手順を示す第 20 1のフローチャート。

【図4】図1のシステムにおけるリモコンの制御部がプログラムデータに基づいて実行する処理の手順を示す第2のフローチャート。

【図5】図1のシステムにおけるソース識別データ生成動作を説明するための図。

【図6】図1のシステムにおけるリモコン制御信号のフォーマットを示す図。

【図7】図1のシステムにおけるリモコンのコマンドメモリの記憶態様を示す図。

【図8】図1のシステムにおけるリモコンのタッチセン サの形態を示す図。

【図9】図1のシステムにおけるリモコンのソース機器表示態様を示す図。

【図10】図1のシステムにおいてCDプレーヤが選択された場合におけるリモコンの表示態様を示す図。

【図11】図1のシステムの一変形例を示す図。 \*

\*【図12】図11のシステムの動作を説明するための 図。

【図13】図1のシステムの他の変形例を示す図。

【図14】本発明システムの、マルチルームシステムへの適用例を示す概略ブロック図。

10

#### 【符号の説明】

1, 1A, 1B, 1C マスターアンプ

10 信号制御部

11 リモコン送受信制御部

111 接続状態検出回路

112 CPU

113 ソース識別データメモリ

115, 115 / 送信部

116 設定スイッチ回路

117 リモコン送受信装置

2, 2A LDP

2A1 CPU

2A2 メモリ

3, 3A CDP

4, 4A, 5, 5A VCR

6, 6A Fa-t

7. 7A ビデオモニタ

8,8A スピーカ

9 リモコン

91 制御部

92 受信部

93 送信部

94 プログラムメモリ

30 95A コマンドメモリ

95B ソース機器表示用メモリ

950 コマンド表示用メモリ

96 表示部

97 タッチセンサ

98 牛一操作検知回路

99a 電源制御キースイッチ

99b ソース機器プリセットキースイッチ

儿的物馆等

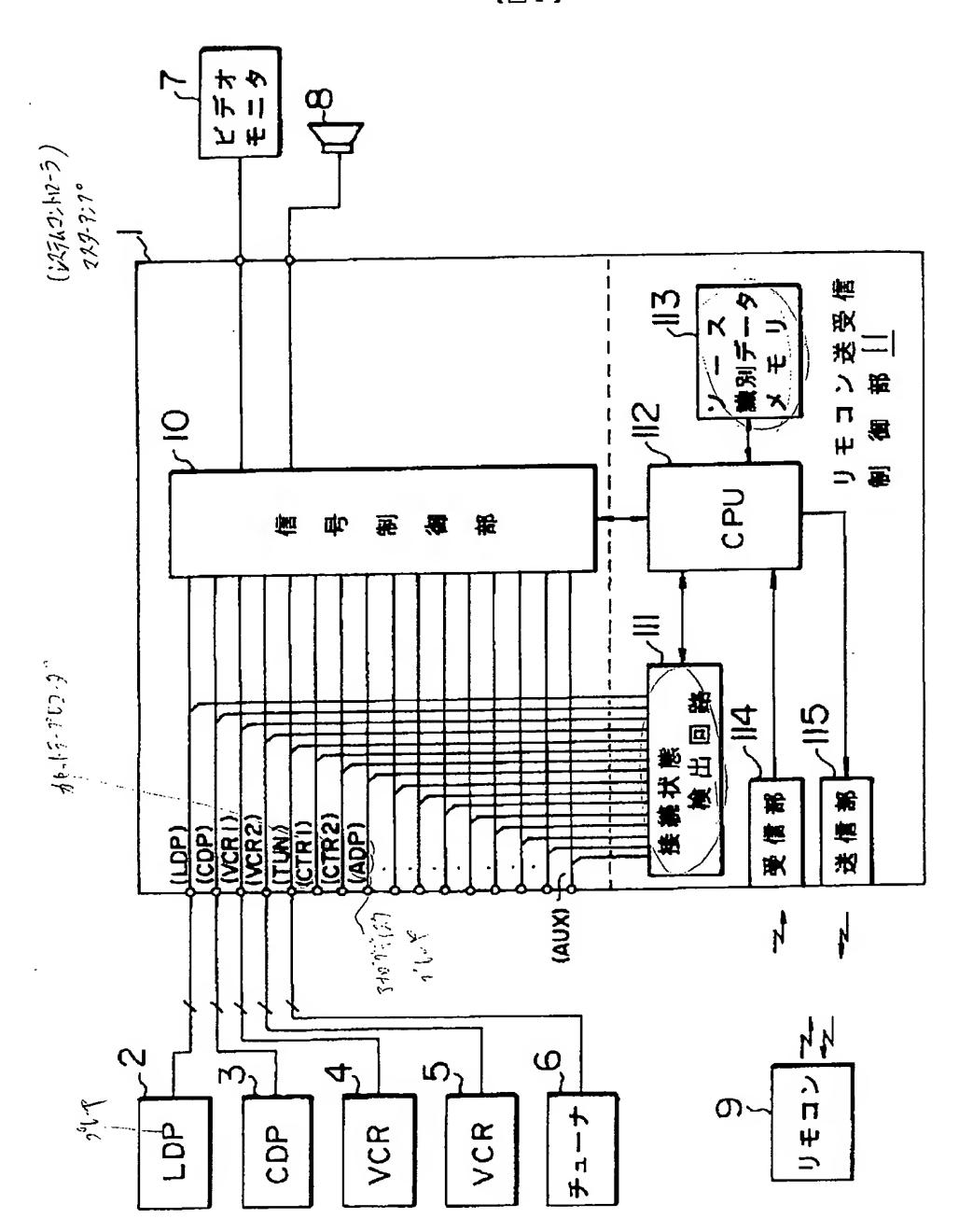
【図6】

「「「「「「「」」、「多」、「多」、「多」、「SC 」 DC 「「」、「「2」、「3」、「4」、「5」、SC ) DC 「1-3-2-1-" (注信説は)

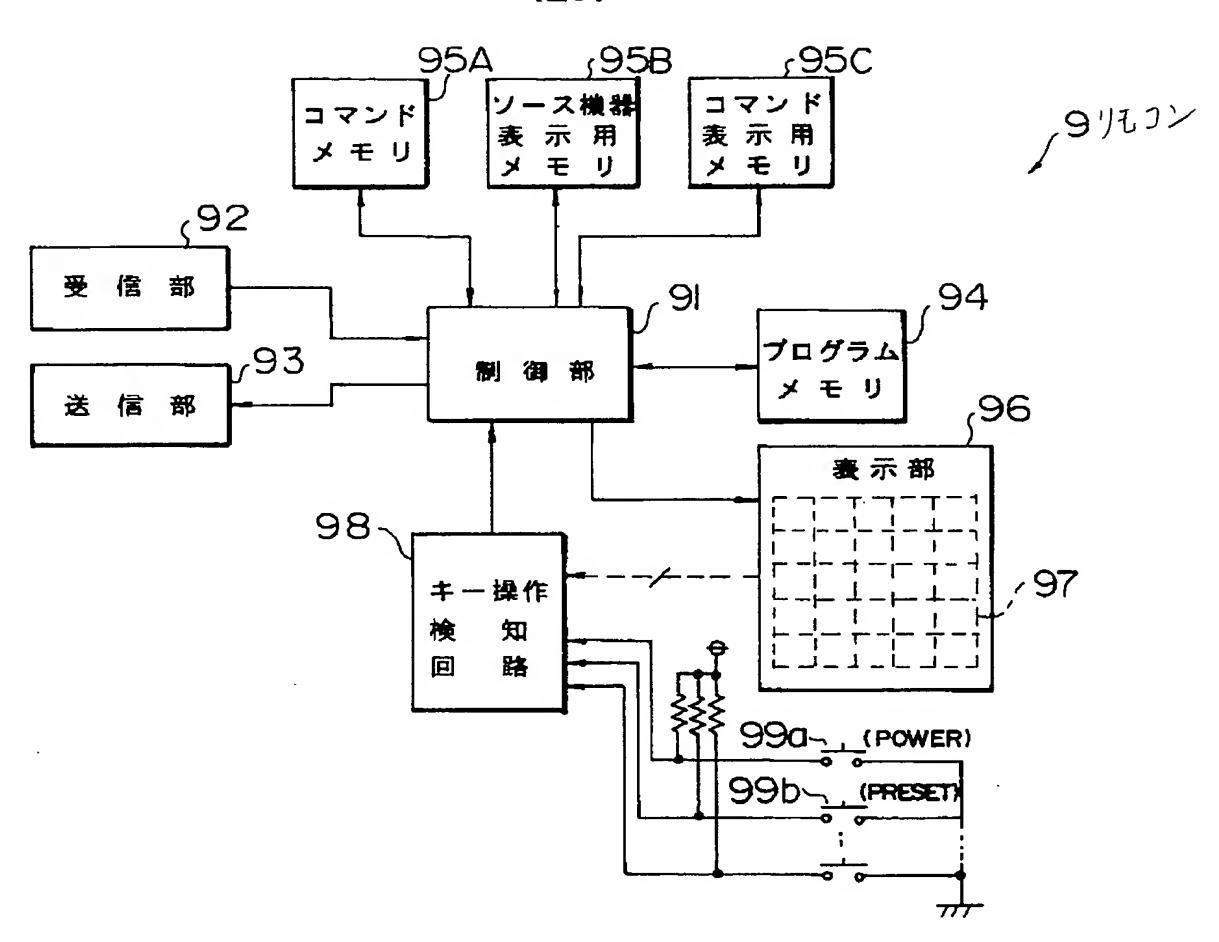
【図8】表示部

Г			<del></del>	<del></del>	<sub>T</sub>	, ,97
1	<del>Σ</del> ΙΙ	<u>A</u> 12	<u>A13</u>	Al4	<u> A15</u>	مو م
 	<u>A21</u>	<u>A22</u>	<u>A23</u>	A24	<u>A25</u>	
	A31	<u>A32</u>	<u>A33</u>	<u> </u>	A35	
L	<u> A41</u>	<u>A42</u>	<u>A43</u>	<u> 444</u>	<u>A45</u>	
r	<u>A5</u> 1	A52	<u>A53</u>	<u>A54</u>	<u>A55</u>	)  -

[図1]



【図2】

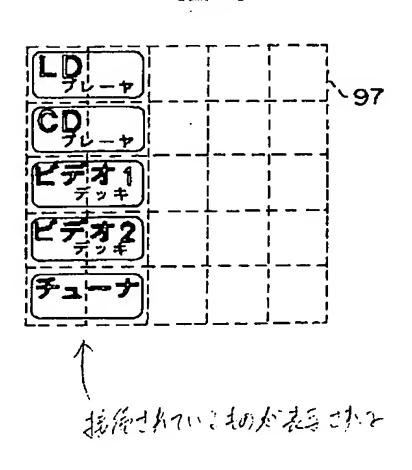


ソース該到デタメモリ

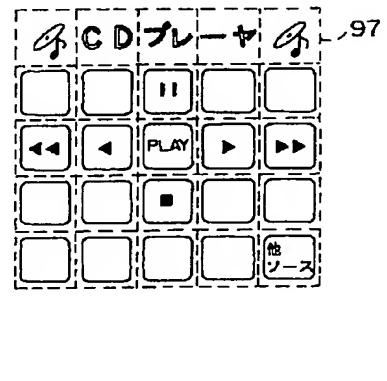
【図5】

ソース機器	(ソース職別データ)コード
LDP	ı
CDP	2 .
VCRI	3
VCR2	4
TUN	5
CTRI	6
CTR2	7
ADP	8
	:
AUX	16

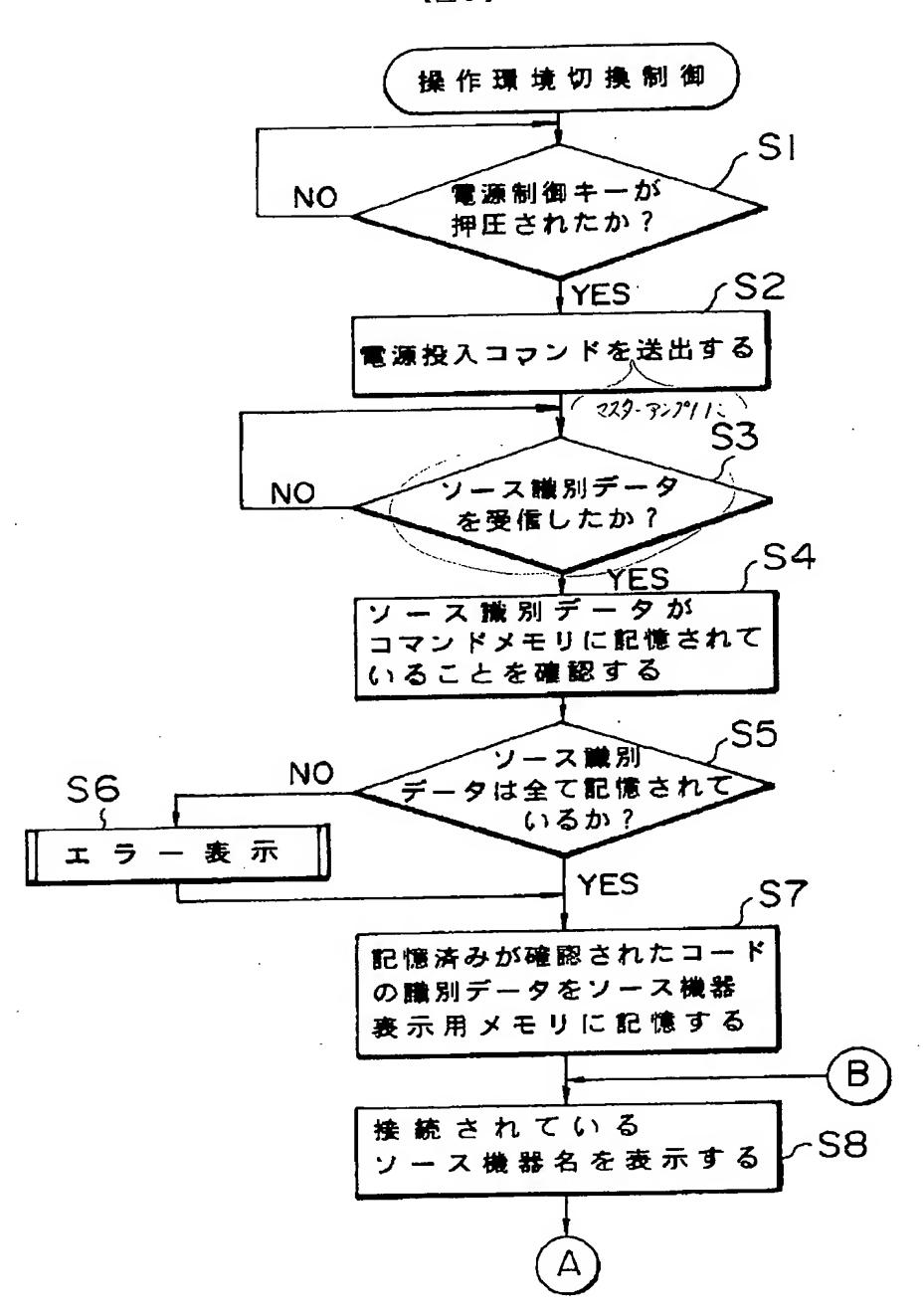
【図9】



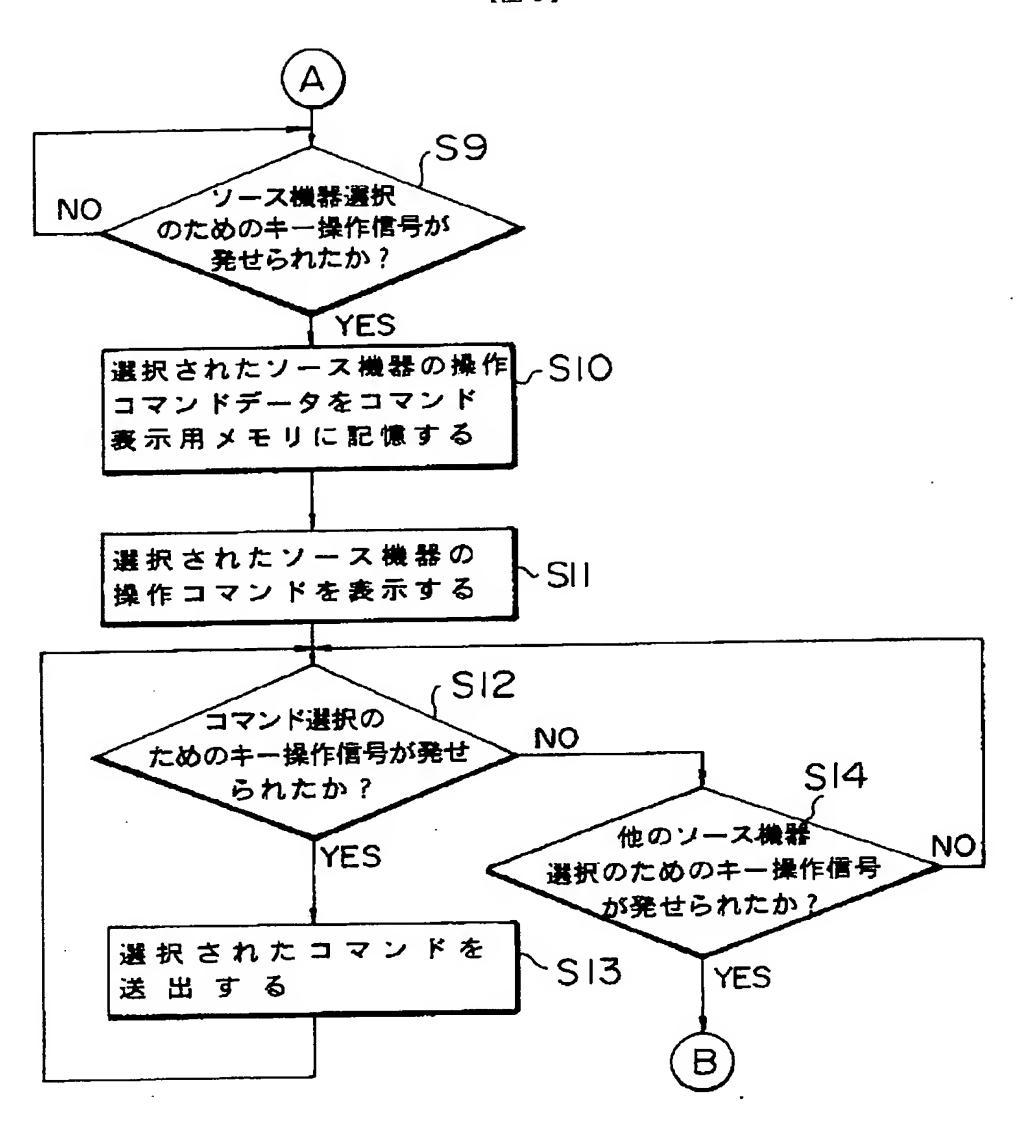
【図10】

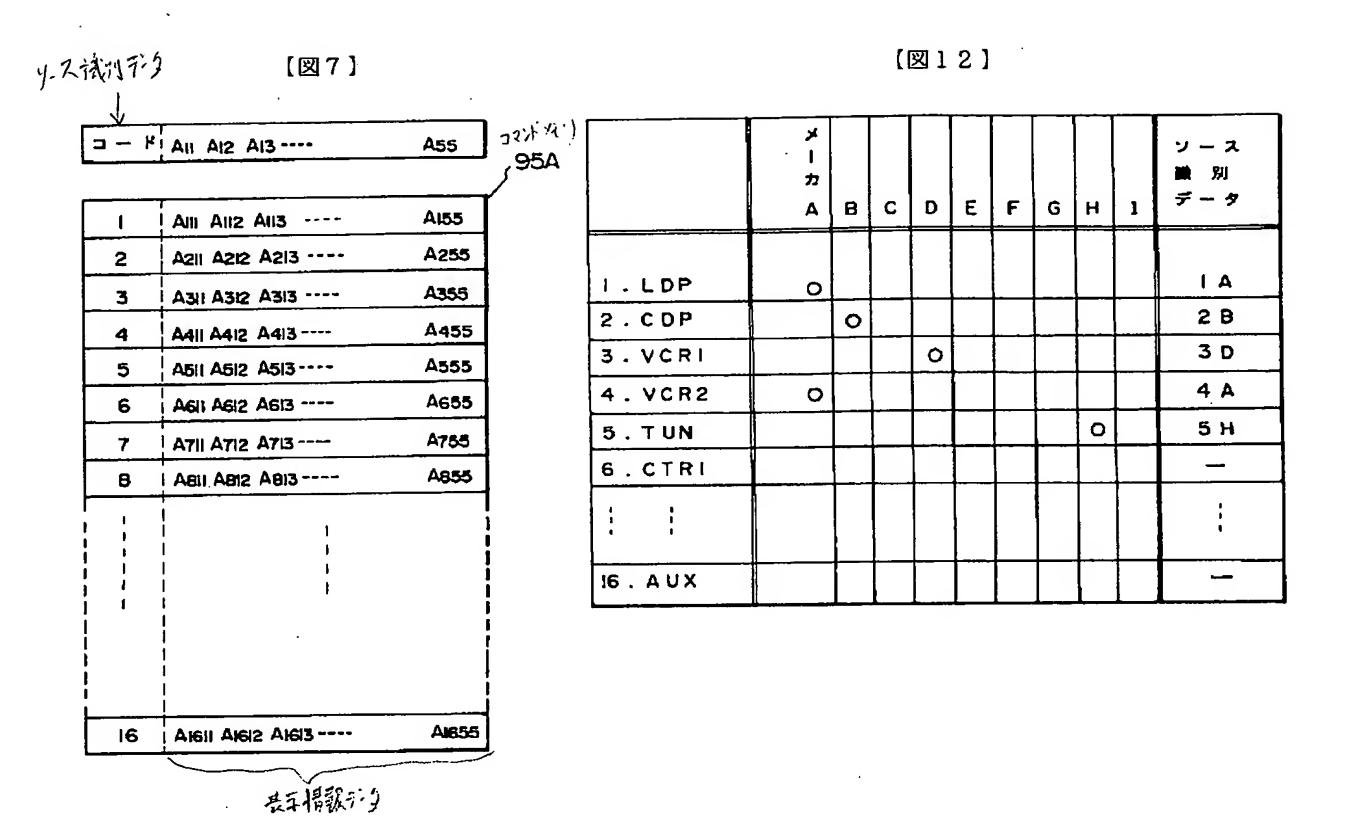


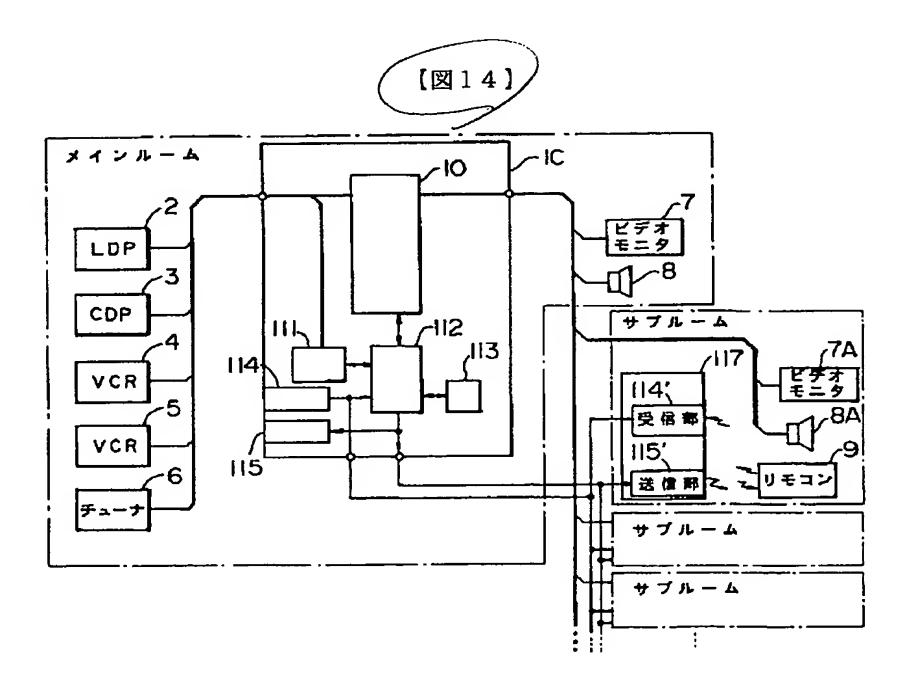
[図3]



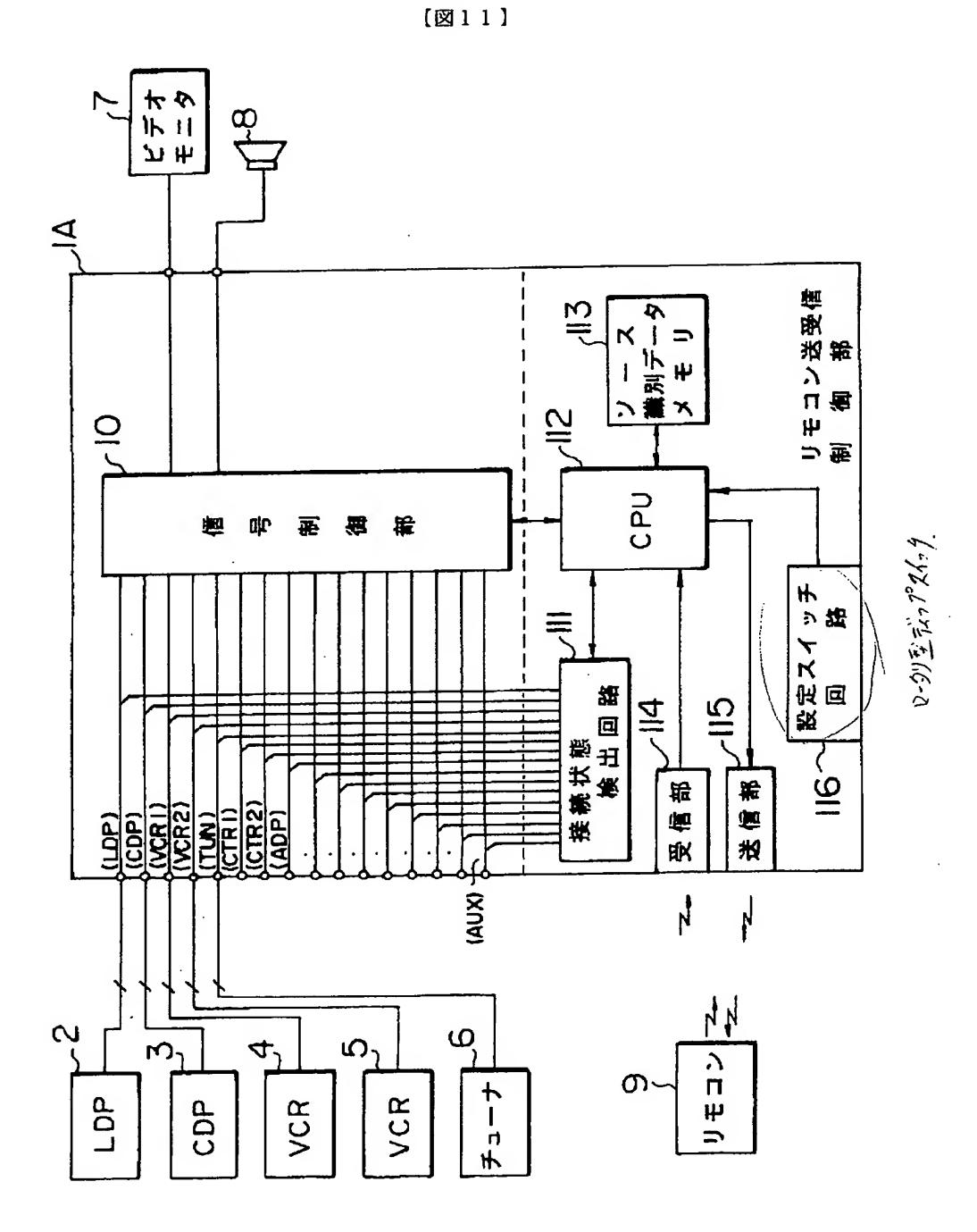
【図4】



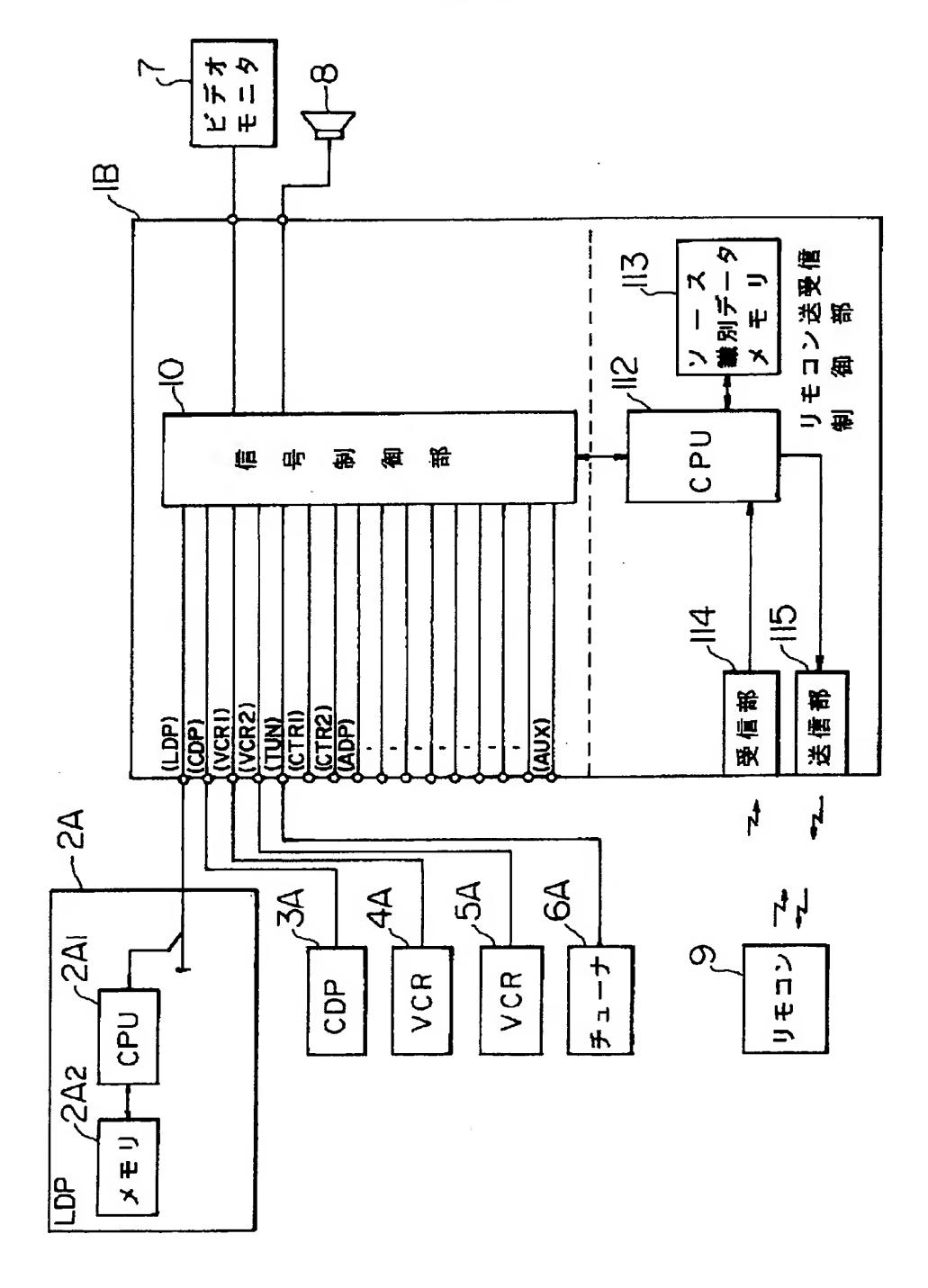




至なオーカのソース本祭には対か



[図13]



FI

フロントページの続き

(51) Int.C7.5

識別記号 庁内整理番号

技術表示箇所

// G I I B 31/00

M 8322 - 5D

(72)発明者 島田 洋

東京都大田区大森西4丁目15番5号パイオ ニア株式会社大森工場内

(72)発明者 西倉 秀昭

東京都大田区大森西4丁目15番5号パイオ

ニア株式会社大森工場内

(72)発明者 アンドリュー ギルフーレイ

東京都大田区大森西4丁目15番5号パイオ

ニア株式会社大森工場内

(72) 発明者 大沢 宏次

東京都大田区大森西4丁目15番5号パイオ

ニア株式会社大森工場内